

Théorème de superposition, contexte montage AOP

T. Rocacher

1. La linéarité, rappel

Mathématiquement, une fonction à plusieurs entrées $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ est linéaire si elle peut se mettre sous la forme :

$$y = f(x_1, x_2, \dots, x_n) = \lambda_1 \cdot x_1 + \lambda_2 \cdot x_2 + \dots + \lambda_n \cdot x_n ,$$

- les coefficients λ_i étant des **constantes**,
- les variables x_i étant **indépendantes**.

Remarque : S'il existe une relation entre deux variables (ou plusieurs), il y a deux possibilités :

- soit la relation est linéaire, par exemple : $x_2 = k \cdot x_1$, auquel cas la relation met en jeu une variable de moins, mais reste linéaire :

$$y = f(x_1, x_2, \dots, x_n) = (\lambda_1 + k) \cdot x_1 + \lambda_3 \cdot x_3 + \dots + \lambda_n \cdot x_n = y = f(x_1, x_3, \dots, x_n) ,$$

- soit la relation n'est pas linéaire et la fonction $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ n'est plus linéaire non plus.

2. Théorème de superposition

2.1. Explication du théorème de superposition

En électronique, ces propriétés de linéarité sont mises à profit sur des systèmes physiques linéaires : si $y(t)$ est la sortie d'un système linéaire, et $x_i(t)$ les entrées, alors **$y(t)$ est le résultat des effets de chacune des entrées prises séparément, individuellement (les autres étant éteintes)** :

- $x_1(t)$ donne $y_1(t)$ avec $x_i = 0$ pour tout $i \neq 1$,
- $x_2(t)$ donne $y_2(t)$ avec $x_i = 0$ pour tout $i \neq 2$,
- ...
- $x_n(t)$ donne $y_n(t)$ avec $x_i = 0$ pour tout $i \neq n$,

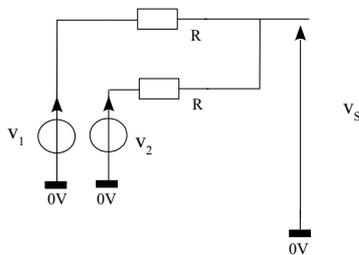
$$\rightarrow y(t) = y_1(t) + y_2(t) + \dots + y_n(t)$$

Remarque 1 : Un système linéaire en électronique est constitué uniquement d'éléments linéaires : sources de tension (de courant) contrôlées **non saturantes**, de dipôles linéaires (R, C, L).

Remarque 2 : une entrée **éteinte** est une source dont **on laisse juste l'impédance interne de sortie**. Elle ne doit pas être oubliée ! Le moyen simple de ne pas l'oublier est d'effacer sur le schéma le cercle qui représente la source et de bien laisser le trait à l'intérieur de la source (pour une source de tension on obtient un court-circuit, pour une source de courant, un circuit ouvert).

Remarque 3 : Si une entrée dépend d'une autre, et ce, de manière linéaire, on ne peut pas appliquer directement le principe de superposition.

Exemple illustrant la remarque 3 :



Supposons $V_2 = 5V_1$. Appliquons la méthode de superposition:

$$\begin{aligned}
 - V_2=0 &\stackrel{(1)}{\rightarrow} V_{s1}=\frac{V_1}{2} \\
 - V_1=0 &\stackrel{(2)}{\rightarrow} V_2=0 \stackrel{(3)}{\rightarrow} V_{s2}=0 \\
 &\stackrel{(4)}{\rightarrow} V_s=V_{s1}+V_{s2}=\frac{V_1}{2}
 \end{aligned}$$

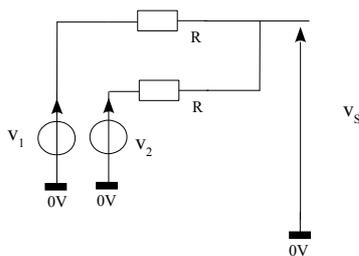
Bien évidemment ce résultat est FAUX ! L'erreur est l'implication n°2.

Le théorème de superposition : « si un système est linéaire, alors la sortie est le résultat de l'effet de chacune des entrées prises séparément », ne peut s'appliquer **que si les sources sont indépendantes**.

2.2. Le théorème de superposition dans le cas de sources liées vraiment impossible ?

Si les sources sont liées, on ne peut pas utiliser le théorème précédent stricto sensu. Mais on peut ignorer la dépendance pour la considérer **après** l'application du théorème.

Reprenons l'exemple précédent :



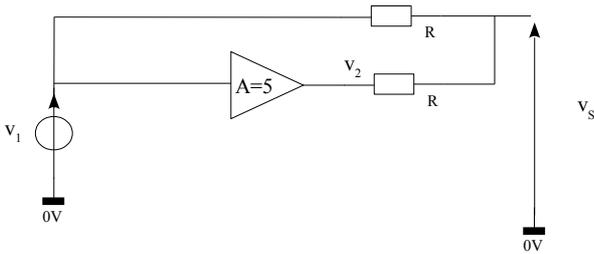
Ignorons que $V_2 = 5V_1$. Appliquons la méthode :

$$\begin{aligned}
 - V_2=0 &\rightarrow V_{s1}=\frac{V_1}{2} \\
 - V_1=0 &\rightarrow \rightarrow V_{s2}=\frac{V_2}{2} \text{ (nous ignorons provisoirement } V_2=5V_1) \\
 \rightarrow V_s &=V_{s1}+V_{s2}=\frac{V_1+V_2}{2}
 \end{aligned}$$

Considérons maintenant que $V_2 = 5V_1$:

$$V_s = \frac{V_1 + V_2}{2} = \frac{V_1 + 5 \cdot V_1}{2} = 3 \cdot V_1$$

Cette méthode ne doit pas choquer. Pour se convaincre de cette approche dans cet exemple, on observe que la relation $V_2 = 5V_1$ traduit un amplificateur. On peut le schématiser comme suit :



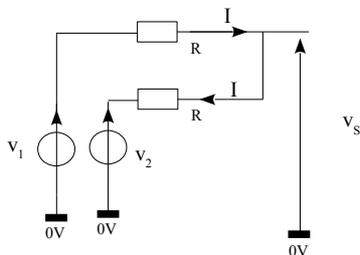
On voit très clairement ici que la cause de V_s est bien V_1 et V_2 .

La cause de V_2 est V_1 . Donc l'un dans l'autre, on voit bien que V_s ne dépend que de V_1 .

La méthode ici consiste donc à calculer en partant de la fin (la sortie). D'abord on exprime

V_s en fonction des deux tensions prises séparément et considérées indépendantes, ensuite on remonte à V_1 pour supprimer V_2 qui n'est pas une variable supplémentaire du système.

Bien évidemment on peut aussi utiliser une méthode plus classique :



$$V_s = V_2 + R \cdot I \quad , \quad I = \frac{V_1 - V_2}{2 \cdot R} \quad \text{soit :}$$

$$V_s = V_2 + R \cdot \frac{V_1 - V_2}{2 \cdot R} = 5 \cdot V_1 + \frac{V_1 - 5 \cdot V_1}{2} = 5 \cdot V_1 + \frac{-4 \cdot V_1}{2} = 3 \cdot V_1$$

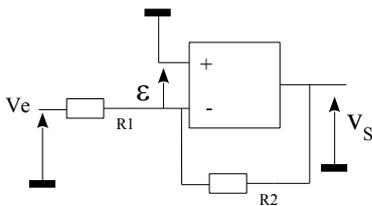
3. Le théorème de superposition et l'AOP

3.1. Rappel AOP



Bien qu'étant relativement complexe un amplificateur opérationnel est avant tout un amplificateur ! Ce qui cause v_s , c'est ϵ , **rien d'autre**. C'est la raison pour laquelle, même si la valeur de l'amplification est immense, la tension **ϵ ne peut être considérée strictement nulle**, aussi faible soit-elle. Une tension de sortie sinusoïdale ne peut l'être que si ϵ l'est aussi.

3.2. Montage inverseur analysé avec le théorème de superposition



L'amplification de l'AOP.

L'objectif étant de déterminer V_s , il est logique d'en déterminer la cause, à savoir ϵ .

Cette tension dépend uniquement de V_s et de V_e . Ces deux tensions sont indépendantes, le théorème de superposition peut donc s'appliquer sans réserve.

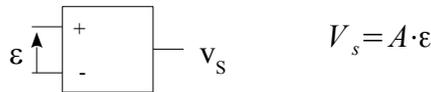
Une fois déterminée, V_s s'obtient en faisant intervenir

Remarque 1 : ici l'AOP est modélisé de la manière suivante : $V_s = A \cdot \epsilon$. L'AOP est donc une source de tension contrôlée (linéaire donc).

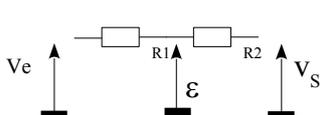
Remarque 2 : cette modélisation n'est valable que **si le montage est stable !** (marge de phase en boucle ouverte à vérifier en toute rigueur).

Analyse :

- ϵ est la cause de V_s :



- V_e et V_s sont les causes de la tension ϵ :



La tension ϵ s'écrit :
$$-\epsilon = V_e \cdot \frac{R_2}{R_1 + R_2} + V_s \cdot \frac{R_1}{R_1 + R_2} \quad (5)$$

La tension V_s vaut donc : $V_s = A \cdot \varepsilon = -A \cdot V_e \cdot \frac{R_2}{R_1 + R_2} - A \cdot V_s \cdot \frac{R_1}{R_1 + R_2}$, on obtient alors :

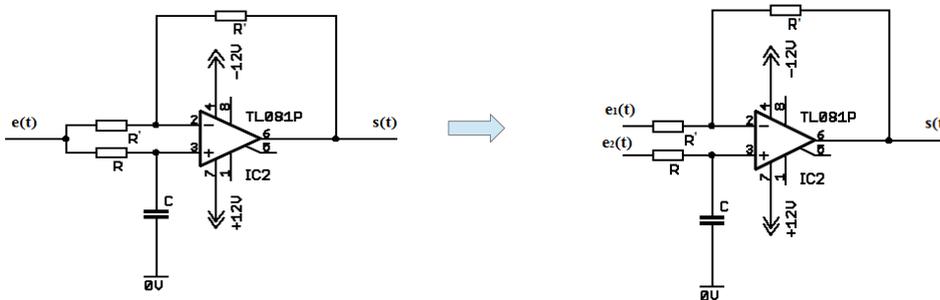
$$V_s \cdot \left(1 + A \cdot \frac{R_1}{R_1 + R_2}\right) = -A \cdot V_e \cdot \frac{R_2}{R_1 + R_2}, \text{ soit } \frac{V_s}{V_e} = \frac{-A \cdot \frac{R_2}{R_1 + R_2}}{\left(1 + A \cdot \frac{R_1}{R_1 + R_2}\right)}$$

Si A tend vers l'infini, on retrouve bien $\frac{V_s}{V_e} \approx \frac{-R_2}{R_1}$ (6)

Bien entendu, le calcul peut être écourté en posant $\varepsilon \approx 0$ après avoir exprimé ε au début du raisonnement (5) : $-\varepsilon = V_e \cdot \frac{R_2}{R_1 + R_2} + V_s \cdot \frac{R_1}{R_1 + R_2} \approx 0$, ce qui donne directement le résultat (6).

3.3. Montage déphaseur avec le théorème de superposition

Le schéma étudié est donné ci-dessous à gauche. Pour simplifier le calcul, on peut utiliser le théorème de superposition en modifiant les entrées. Il suffit de séparer les deux entrées en deux sources à priori indépendantes, e_1 et e_2 puis d'appliquer dans ces nouvelles conditions le théorème de superposition. Ensuite seulement on remet en place la dépendance en écrivant $e = e_1 = e_2$.



- $e_2(p) = 0$: l'entrée + est à 0V, on reconnaît immédiatement un inverseur, $s_1(p) = -e_1(p)$.
- $e_1(p) = 0$: nous voyons immédiatement un filtre RC entre $e_2(p)$ et l'entrée +. Par ailleurs, entre l'entrée + et la sortie, on reconnaît un amplificateur non inverseur. On peut donc écrire : $s_2(p) = \left(1 + \frac{R}{R'}\right) \cdot \frac{1}{1 + RCp} \cdot e_2(p) = \frac{2}{1 + RCp} \cdot e_2(p)$.

- On applique le théorème de superposition : $s(p) = -e_1(p) + \frac{2}{1 + RCp} \cdot e_2(p)$

- on lie les sources **après** avoir appliqué le théorème :

$$s(p) = -e(p) + \frac{2}{1 + RCp} \cdot e(p) = \frac{2 - (1 + RCp)}{1 + RCp} \cdot e(p) = \frac{1 - RCp}{1 + RCp} \cdot e(p)$$

$$\frac{s(p)}{e(p)} = \frac{1 - RCp}{1 + RCp}, \text{ relation bien connue du déphaseur.}$$