

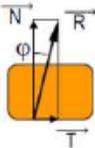
Relations fondamentales

statique		
principe fondamental de la statique	théorème de la résultante statique	<i>pour un système matériel isolé</i>
$\sum \vec{F}_{ext} = \vec{0}$		
principe fondamental de la statique	théorème du moment statique	<i>tous les moments des résultantes appliquées au système matériel isolé doivent être définis au même point (B)</i>
$\sum \vec{M}_{Bxyz} (\vec{F}_{ext}) = \vec{0}$		
changement de point d'expression d'un moment		
$\vec{M}_B (\vec{R}) = \vec{M}_A (\vec{R}) + \vec{BA} \times \vec{R}$		

dynamique		
principe fondamental de la dynamique / mouvement de translation rectiligne	théorème de la résultante dynamique	<i>pour un système matériel isolé</i>
$\sum \vec{F}_{ext} = m \cdot \vec{a}$		<i>m : masse du système isolé en kg a : accélération du système isolé en m/s²</i>
principe fondamental de la dynamique / mouvement de translation rectiligne	théorème du moment dynamique	
$\sum \vec{M}_G (\vec{F}_{ext}) = \vec{0}$		
principe fondamental de la dynamique / mouvement de rotation autour d'un axe fixe	théorème du moment cinétique	<i>J_Δ : moment d'inertie du solide en rotation en kg.m² ω' : accélération angulaire en rad/s² m : masse du cylindre en kg r : rayon du cylindre en m</i>
$\sum \vec{M}_\Delta (\vec{F}_{ext}) = J_\Delta \cdot \vec{\omega}'$	$J_\Delta = \frac{m \cdot r^2}{2} \text{ pour un cylindre tournant autour de son axe}$	

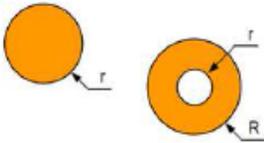
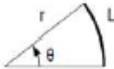
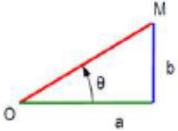
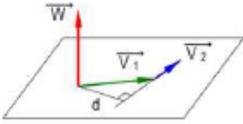
résistance des matériaux		
résistance à la traction	condition de résistance	
$\frac{N}{S} \leq \frac{R_e}{s}$		<i>N : effort normal en N S : section sollicitée en m² R_e : limite élastique du matériau en Pa s : coefficient de sécurité (sans unité)</i>

MECANIQUE DU SOLIDE

relations spécifiques		
<p>pois d'une masse</p> $P = m \cdot g$		<p>P : poids en N m : masse en kg g : accélération de la pesanteur en m/s²</p>
<p>pression</p> $p = \frac{F}{S}$		<p>p : pression en Pa F : force en N S : surface pressée en m²</p>
<p>raideur d'un ressort</p> $k = \frac{F}{f}$		<p>k : raideur du ressort en N/m F : force appliquée en N f : flèche* du ressort en m * différence entre sa longueur initiale et sa longueur sous charge</p>
<p>frottement</p> $T = N \cdot \mu$		<p>T : "force de frottement" (ou composante tangentielle) en N N : composante normale en N μ : facteur de frottement (sans unité) μ = tan φ</p>

transmission de puissance	
<p>puissance relative à un mouvement de translation</p> $P = F \cdot v$	<p>P : puissance en W F : force en N v : vitesse linéaire en m/s</p>
<p>puissance relative à un mouvement de rotation</p> $P = C \cdot \omega$	<p>P : puissance en W C : couple en N.m ω : vitesse angulaire en rad/s</p>
<p>rendement</p> $\eta = \frac{P_{\text{sortie}}}{P_{\text{entrée}}} = \frac{P_{\text{utile}}}{P_{\text{absorbée}}}$	

Quelques rappels de calculs

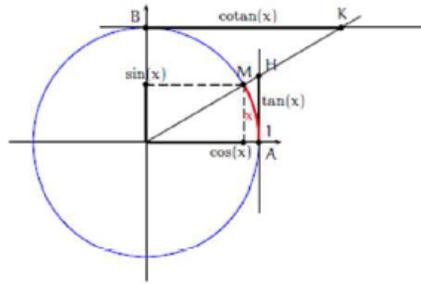
<p>aire d'un disque</p> $A = \pi \cdot r^2 = \pi \cdot \frac{d^2}{4}$ <p>aire d'un anneau</p> $A = \pi \cdot (R^2 - r^2)$		<p>A : aire en m² r : rayon du disque en m d : diamètre du disque en m</p>
<p>longueur d'un arc</p> $L = r \cdot \theta$		<p>L : longueur en m r : rayon en m theta : angle en rad</p>
<p>relations dans le triangle rectangle</p> $a = OM \cdot \cos \theta$ $b = OM \cdot \sin \theta$ $\frac{b}{a} = \tan \theta$ $a^2 + b^2 = OM^2$		<p>a, b, OM : longueurs en m theta : angle en °</p>
<p>produit vectoriel</p> $\vec{V}_1 \times \vec{V}_2 = \vec{W}$ $\begin{vmatrix} a & d & bf-ce \\ b & e & cd-af \\ c & f & ae-bd \end{vmatrix}$ $\ \vec{W}\ = \ \vec{V}_2\ \times d$		<p>... et la règle du tire-bouchon !</p>

MECANIQUE DU SOLIDE



INSTITUT NATIONAL
DES SCIENCES
APPLIQUÉES
TOULOUSE

Formulaire de trigonométrie



$\cos(x)$ = abscisse de M
 $\sin(x)$ = ordonnée de M
 $\tan(x) = \overline{AH}$
 $\cotan(x) = \overline{BK}$
 $e^{ix} = z_M$

Pour $x \notin \frac{\pi}{2} + \pi\mathbb{Z}$, $\tan(x) = \frac{\sin(x)}{\cos(x)}$ et pour $x \notin \pi\mathbb{Z}$, $\cotan(x) = \frac{\cos(x)}{\sin(x)}$. Enfin pour $x \notin \frac{\pi}{2}\mathbb{Z}$, $\cotan(x) = \frac{1}{\tan(x)}$.
Valeurs usuelles.

x en °	0	30	45	60	90
x en rd	0	$\frac{\pi}{6}$	$\frac{\pi}{4}$	$\frac{\pi}{3}$	$\frac{\pi}{2}$
sin(x)	0	$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	1
cos(x)	1	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{1}{2}$	0

$$\forall x \in \mathbb{R}, \cos^2 x + \sin^2 x = 1$$

$$\forall x \notin \frac{\pi}{2} + \pi\mathbb{Z}, 1 + \tan^2 x = \frac{1}{\cos^2 x}$$

$$\forall x \notin \pi\mathbb{Z}, 1 + \cotan^2 x = \frac{1}{\sin^2 x}$$

addition d'un tour

$$\begin{aligned}\cos(x + 2\pi) &= \cos x \\ \sin(x + 2\pi) &= \sin x \\ \tan(x + 2\pi) &= \tan x \\ \cotan(x + 2\pi) &= \cotan x\end{aligned}$$

angle complémentaire

$$\begin{aligned}\cos\left(\frac{\pi}{2} - x\right) &= \sin x \\ \sin\left(\frac{\pi}{2} - x\right) &= \cos x \\ \tan\left(\frac{\pi}{2} - x\right) &= \cotan x \\ \cotan\left(\frac{\pi}{2} - x\right) &= \tan x\end{aligned}$$

addition d'un demi-tour

$$\begin{aligned}\cos(x + \pi) &= -\cos x \\ \sin(x + \pi) &= -\sin x \\ \tan(x + \pi) &= \tan x \\ \cotan(x + \pi) &= \cotan x\end{aligned}$$

quart de tour direct

$$\begin{aligned}\cos\left(x + \frac{\pi}{2}\right) &= -\sin x \\ \sin\left(x + \frac{\pi}{2}\right) &= \cos x \\ \tan\left(x + \frac{\pi}{2}\right) &= -\cotan x \\ \cotan\left(x + \frac{\pi}{2}\right) &= -\tan x\end{aligned}$$

angle opposé

$$\begin{aligned}\cos(-x) &= \cos x \\ \sin(-x) &= -\sin x \\ \tan(-x) &= -\tan x \\ \cotan(-x) &= -\cotan x\end{aligned}$$

quart de tour indirect

$$\begin{aligned}\cos\left(x - \frac{\pi}{2}\right) &= \sin x \\ \sin\left(x - \frac{\pi}{2}\right) &= -\cos x \\ \tan\left(x - \frac{\pi}{2}\right) &= -\cotan x \\ \cotan\left(x - \frac{\pi}{2}\right) &= -\tan x\end{aligned}$$

angle supplémentaire

$$\begin{aligned}\cos(\pi - x) &= -\cos x \\ \sin(\pi - x) &= \sin x \\ \tan(\pi - x) &= -\tan x \\ \cotan(\pi - x) &= -\cotan x\end{aligned}$$

Formules d'addition

$$\begin{aligned}\cos(a + b) &= \cos a \cos b - \sin a \sin b \\ \cos(a - b) &= \cos a \cos b + \sin a \sin b \\ \sin(a + b) &= \sin a \cos b + \sin b \cos a \\ \sin(a - b) &= \sin a \cos b - \sin b \cos a\end{aligned}$$

$$\tan(a + b) = \frac{\tan a + \tan b}{1 - \tan a \tan b}$$

$$\tan(a - b) = \frac{\tan a - \tan b}{1 + \tan a \tan b}$$

Formules de linéarisation

$$\begin{aligned}\cos a \cos b &= \frac{1}{2}(\cos(a - b) + \cos(a + b)) \\ \sin a \sin b &= \frac{1}{2}(\cos(a - b) - \cos(a + b)) \\ \sin a \cos b &= \frac{1}{2}(\sin(a + b) + \sin(a - b))\end{aligned}$$

Formules de factorisation

$$\begin{aligned}\cos p + \cos q &= 2 \cos \frac{p+q}{2} \cos \frac{p-q}{2} \\ \cos p - \cos q &= -2 \sin \frac{p+q}{2} \sin \frac{p-q}{2} \\ \sin p + \sin q &= 2 \sin \frac{p+q}{2} \cos \frac{p-q}{2} \\ \sin p - \sin q &= 2 \sin \frac{p-q}{2} \cos \frac{p+q}{2}\end{aligned}$$

Formules de duplication

$$\begin{aligned}\cos(2a) &= \cos^2 a - \sin^2 a \\ &= 2 \cos^2 a - 1 \\ &= 1 - 2 \sin^2 a \\ \sin(2a) &= 2 \sin a \cos a\end{aligned}$$

$$\tan(2a) = \frac{2 \tan a}{1 - \tan^2 a}$$

cos x, sin x et tan x en fonction de t=tan(x/2)

$$\begin{aligned}\cos x &= \frac{1 - t^2}{1 + t^2} \\ \sin x &= \frac{2t}{1 + t^2} \\ \tan x &= \frac{2t}{1 - t^2}\end{aligned}$$

Divers

$$\begin{aligned}1 + \cos x &= 2 \cos^2 \frac{x}{2} \\ 1 - \cos x &= 2 \sin^2 \frac{x}{2} \\ \cos(3x) &= 4 \cos^3 x - 3 \cos x \\ \sin(3x) &= 3 \sin x - 4 \sin^3 x\end{aligned}$$

Résolution d'équations

$$\begin{aligned}\cos x = \cos a &\Leftrightarrow \exists k \in \mathbb{Z} / x = a + 2k\pi \\ \text{ou} \\ \exists k \in \mathbb{Z} / x = -a + 2k\pi\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\sin x = \sin a &\Leftrightarrow \exists k \in \mathbb{Z} / x = a + 2k\pi \\ \text{ou} \\ \exists k \in \mathbb{Z} / x = \pi - a + 2k\pi\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\tan x = \tan a &\Leftrightarrow \exists k \in \mathbb{Z} / x = a + k\pi\end{aligned}$$