

**SOLUTION SESSION1 LUNDI 28/03/2022**

**EXERCICE 1 : LE SUPER-TAQUIN (9 PT)**

1.1 Soit  $u_0$  l'état initial et  $u_n$  l'état obtenu après  $n$  actions successives.

Définition de la fonction  $g(u_n)$  dans  $A^*$  :

(1 pt)

Soit  $u_0, u_1, u_2, \dots, u_{n-1}, u_n$  la suite des états traversés pour aller de l'état initial  $u_0$ , à l'état courant  $u_n$

$$g(u_n) = \sum_{i=0}^{i=n-1} k(u_i, u_{i+1})$$

ou bien (définition récursive)

$$g(u_0) = 0, \\ g(u_i) = g(u_{i-1}) + k(u_{i-1}, u_i) \quad \forall i = 1..n$$

1.2 **Distance de Manhattan.**

$$DM(p, u, T) = |x_p^T - x_p^u| + |y_p^T - y_p^u| \qquad h(u) = \sum_{p=1}^{p=8} DM(p, u, T)$$

$h$  est-elle **minorante** dans le cas du super-Taquin ?

(2 pt)

Soient  $u$  et  $v$ , 2 états tels que  $v$  est le successeur de  $u$  après réalisation de  $A$ , action simple ou super action.

On sait que chaque action modifie l'emplacement d'une **seule pièce du puzzle à la fois** ; soit  $p$ , la pièce qui est déplacée par l'action : les autres pièces,  $p'$ , ne changent pas de position ; on a :  $DM(p', u, T) = DM(p', v, T)$ . Donc on peut écrire :

$$h(u) - h(v) = \sum_{p=1}^{p=8} DM(p, u, T) - \sum_{p=1}^{p=8} DM(p, v, T) \\ = \sum_{\substack{p'=8, \\ p' \neq p}}^{p'=1} DM(p', u, T) - DM(p', v, T) + DM(p, u, T) - DM(p, v, T) \\ = 0 + DM(p, u, T) - DM(p, v, T)$$

Comme chaque action(ou super-action) est soit horizontale, soit verticale, seule une des 2 coordonnées de la pièce déplacée change de valeur ; soit  $z$  la coordonnée qui change de valeur au cours de l'action de déplacement ( $z=x$  ou bien  $z=y$ ). On a :

$$DM(p, u, T) - DM(p, v, T) = |x_p^T - x_p^u| + |y_p^T - y_p^u| - |x_p^T - x_p^v| - |y_p^T - y_p^v| = |z_p^T - z_p^u| - |z_p^T - z_p^v|$$

On analyse 3 cas :

- le cas où l'action  $A$  a comme effet de  **rapprocher**  la pièce déplacée  $p$  de sa position finale ; on a alors :  
 $h(u)-h(v) = -1$  (cas d'une action simple) ou  $-2$  (dans le cas d'une super-action).  
 Le coût de l'action est :  $k(u, v) = |z_p^u - z_p^v| = 1$  ou  $2$  selon qu'il s'agit d'une action ou d'une super-action.

Dans les 2 cas, on vérifie donc que :  $h(u)-h(v) \leq -1 \leq 1 \leq k(u,v)$

- le cas où l'action  $A$  n'a **aucun effet** : elle n'éloigne pas la pièce déplacée mais ne la rapproche pas non plus. Dans ce cas :  $h(u)-h(v) = 0$ . Cependant cette action a quand même un coût  $k(u,v) = 1$  ou  $2$ . On vérifie encore que :

$$h(u)-h(v) \leq k(u,v)$$

- le cas où l'action  $A$  a comme effet d'**éloigner** la pièce déplacée de sa position finale ;  
 si c'est une action simple, il y a un éloignement de  $h(u)-h(v) = 1$   
 l'action a un coût  $k(u,v) = 1$ . On respecte encore  $h(u)-h(v) \leq k(u,v)$   
 s'il s'agit d'une super-action, il peut y avoir un éloignement de  $h(u)-h(v) = 2$  ; mais dans ce cas l'action a un coût  $k(u,v) = 2$ . On respecte toujours  $h(u)-h(v) \leq k(u,v)$ .

Finalement, dans tous les cas (rapprochement, aucun effet, éloignement), on peut écrire :  $h(u)-h(v) \leq k(u,v)$

**Donc la fonction  $h$  est monotone.**

(1)

Dans l'état terminal  $T$ , par définition, toutes les pièces sont bien placées (c'est le but) et donc  $h(T) = 0$  :

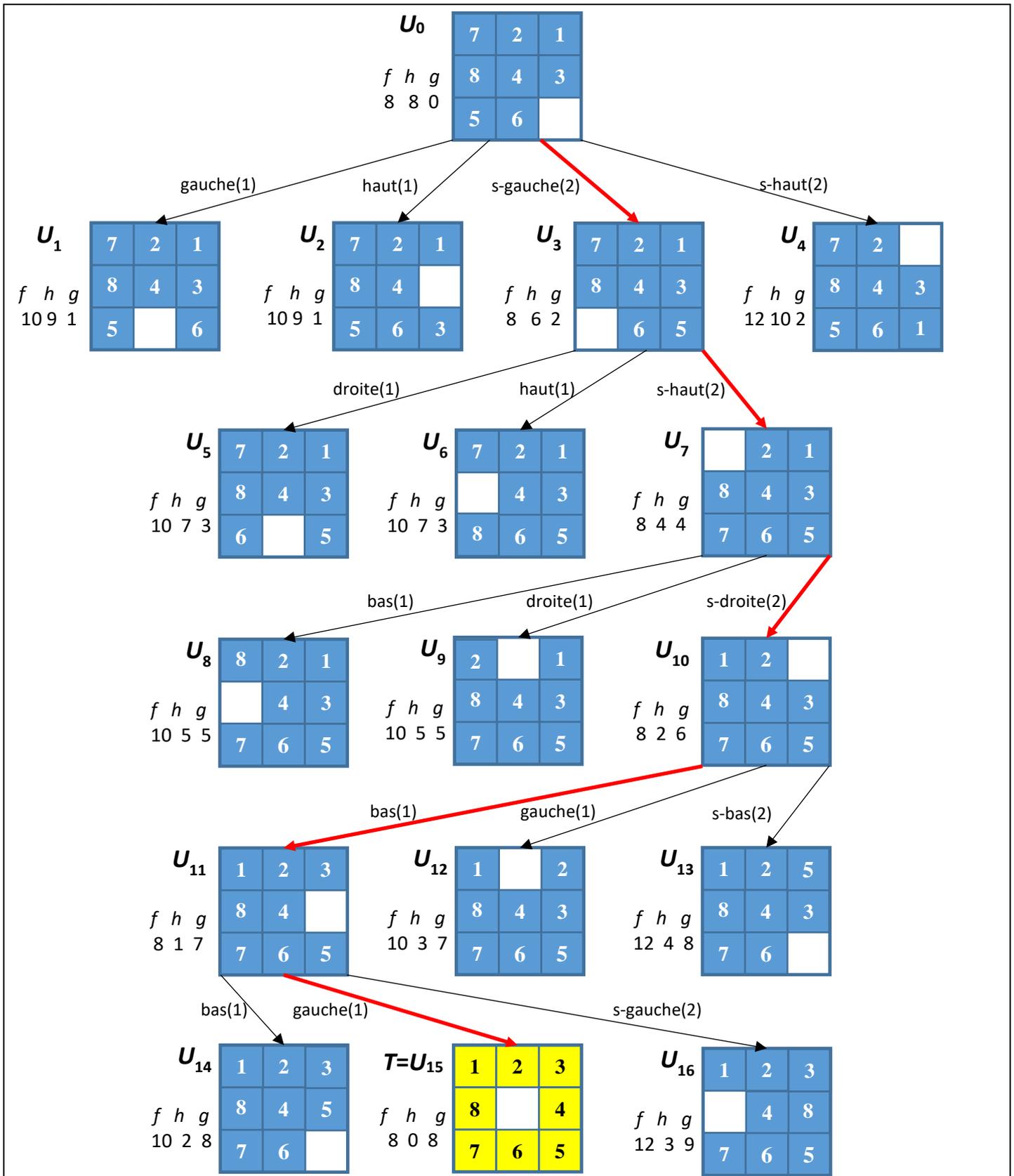
***h* est coïncidente.**

*h* vérifie (1) et (2) donc **est minorante** (théorème démontré en cours).

(2)

CQFD

**Mise en œuvre de  $A^*$**



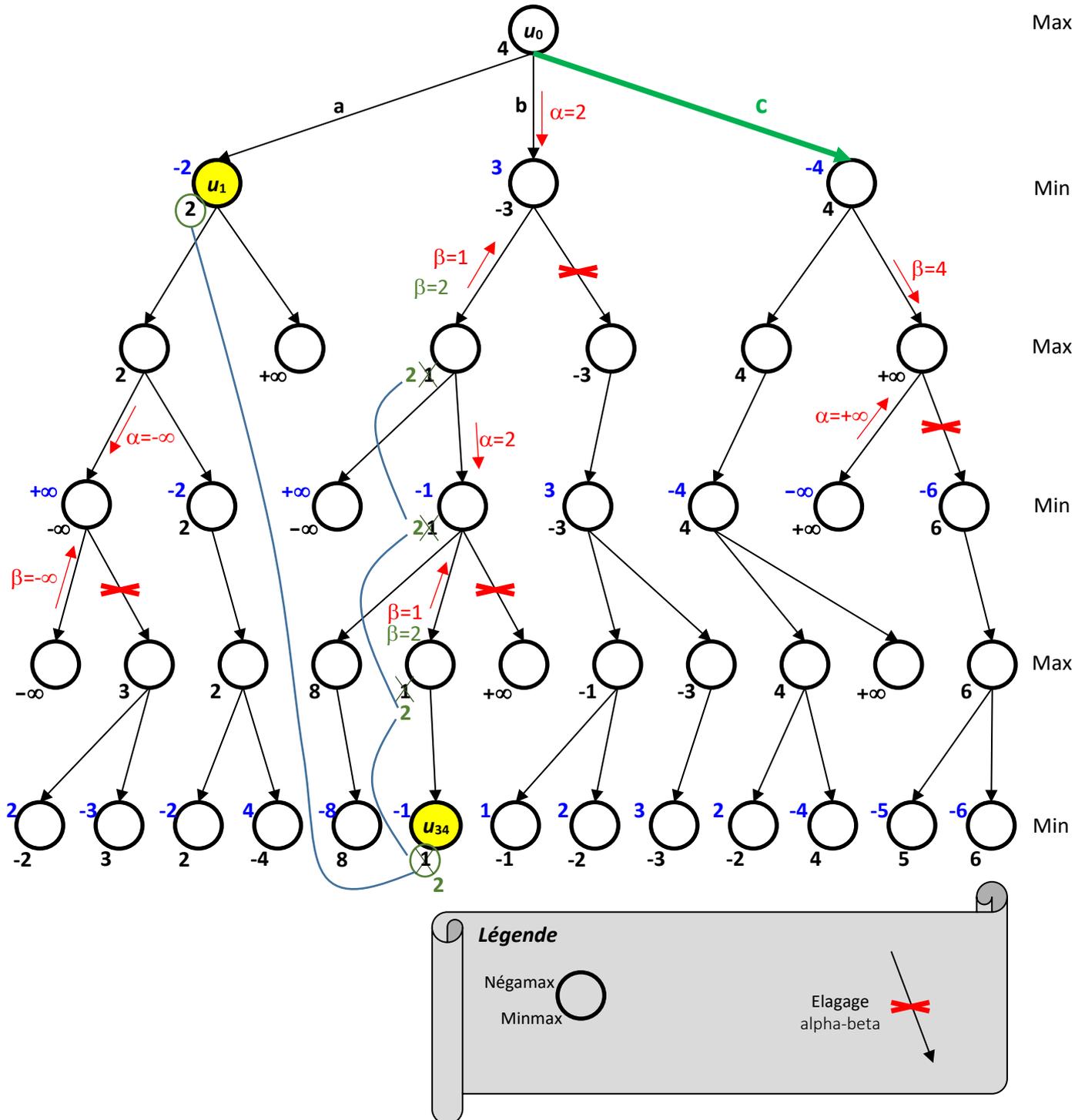
**EXERCICE 2 : MINMAX – NEGAMAX – ALPHA-BETA**

**(6 POINTS)**

2.1 Le meilleur coup à jouer en  $u_0$  indiqué par l’algorithme minmax est le coup **c**.

2.4 La situation  $u_1$  a été développée sur 4 coups alors que la situation  $u_{34}$  n’a pas été développée ; elle est juste évaluée par une heuristique. C’est la valeur de  $u_1$  qui doit remplacer la valeur de  $u_{34}$ .

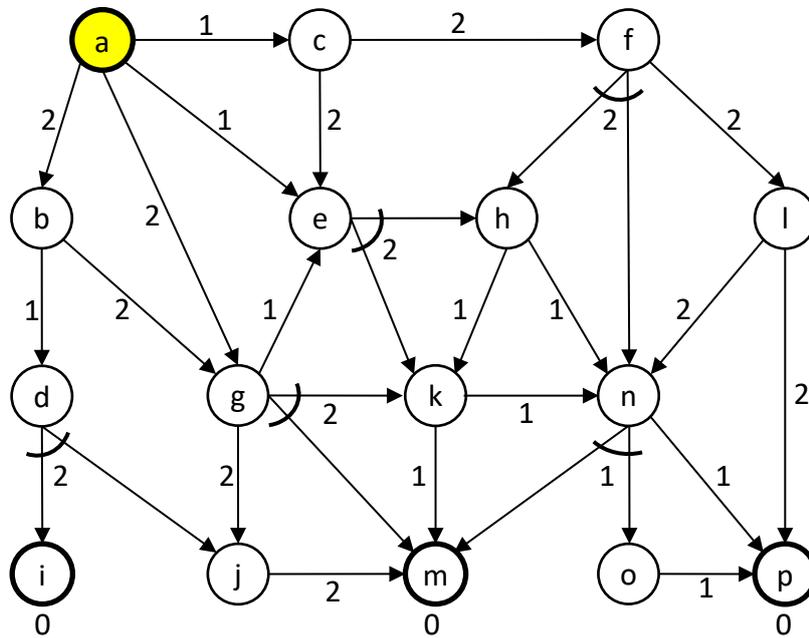
Cette modification entraîne une actualisation de 3 nœuds situés au-dessus de  $u_{34}$  mais pas au-delà. La valeur du coup **b** reste -3 et donc le meilleur coup à jouer en  $u_0$  demeure le coup **c** (+4).



**EXERCICE 3 : AO\***

**(5 POINTS)**

$U$	a	b	c	d	e	f	g	h	i	j	k	l	m	n	o	p
$h(U)$	5	4	5	3	4	3	3	2	0	2	1	2	0	1	1	0



Sous-graphe solution de coût total minimal

